

PUBLIKATIONSLISTE

Buchkapitel

- [1] Darryl Cummins u. a. “Integrated, not inserted: a pedagogic framework for embedding entrepreneurship education across disciplines”. In: *Innovation in global entrepreneurship education*. Hrsg. von Heidi M. Neck und Yipeng Liu. Cheltenham: Edward Elgar Publishing, 2021, S. 32–51. ISBN: 9781839104213.
- [2] Tobias Rusch u. a. “Synchronisation von Digitalisierung, Qualitätssicherung und Assistenzsystemen an Arbeitsplätzen mit geringem Automatisierungsgrad”. In: *Produktivitätsmanagement 4.0*. Hrsg. von Tim Jeske und Frank Lenning. ifaa-Edition. Berlin, Heidelberg: Springer Berlin Heidelberg, 2021, S. 185–227. ISBN: 978-3-662-61583-6. DOI: 10.1007/978-3-662-61584-37.
- [3] Tobias Rusch u. a. “SynDiQuAss – Synchronisierung von Digitalisierung, Qualitätssicherung und Assistenzsystemen”. In: *Arbeit in der digitalisierten Welt*. Hrsg. von Wilhelm Bauer u. a. Berlin, Heidelberg: Springer Berlin Heidelberg, 2021, S. 289–303. ISBN: 978-3-662-62214-8. DOI: 10.1007/978-3-662-62215-519.

Zeitschriftenartikel (peer-reviewed)

- [1] Tobias Rusch, Hannah Ender und Florian Kerber. “Kollaborative Robotikanwendungen an Montagearbeitsplätzen”. In: *HMD Praxis der Wirtschaftsinformatik* 57.6 (2020), S. 1227–1238. ISSN: 1436-3011. DOI: 10.1365/s40702-020-00677-w.
- [2] R. Sochor u. a. “Kognitive und physische Assistenz in der Montage Einsatzmöglichkeiten kombinierter Assistenz an Systemarbeitsplätzen”. In: *wt werkstatttechnik online* (2019).
- [3] T. Vogel und F. Kerber. “Semantik für kooperative Robotik”. In: *atp edition - Automatisierungstechnische Praxis* (2017), S. 48–56.
- [4] F. Kerber und A. van der Schaft. “Compositional analysis for linear systems”. In: *Systems and Control Letter* 59.10 (2010), S. 645–653.
- [5] Florian Kerber u. a. “Attenuation Analysis of Lamb Waves Using the Chirplet Transform”. In: *Journal on Advances in Signal Processing* 5 (2010), S. 1–6. DOI: 10.1155/2010/375171.
- [6] F. Kerber u. a. “Control concepts for an active vibration isolation concept”. In: *Mechanical Systems and Signal Processing* 21.8 (2007), S. 3042–3059.

Konferenzbeiträge (peer-reviewed)

- [1] Klaus Fink u. a. “Ein Vorgehensmodell zur Prozessevaluierung zur Integration ausgewählter kognitiver und physischer Assistenzsysteme am Montagearbeitsplatz 4.0 im Mittelstand”. In: *Frühjahrskongress 2020 Digitaler Wandel, digitale Arbeit, digitaler Mensch?* Gesellschaft für Arbeitswissenschaft e. V., 2020.
- [2] Tobias Rusch u. a. “Tool-based automatic generation of digital assembly instructions”. In: *Proc. of the 14th CIRP Int. Conference on Intelligent Computation in Manufacturing Engineering (CIRP ICME '20)*. Elsevier, 2020.
- [3] N. Egg und F. Kerber. “Bildgeführte Bearbeitung von Freiformflächen-Geometrien”. In: *Autonome und intelligente Systeme in der Automatisierungstechnik 16. Fachkonferenz*. VDE Verlag, 2019.
- [4] D. Mittel und F. Kerber. “Vision-Based Crack Detection using Transfer Learning in Metal Forming Processes”. In: *24th International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation*. IEEE, 2019, S. 544–551.
- [5] A. Riegel und F. Kerber. “Assistierte Qualitätssicherung”. In: *Fachtagung Mechatronik*. VDI Fachmedien GmbH, 2019.
- [6] Tobias Rusch und Florian Kerber. “Prozessmodellierung zur Integration von Assistenzsystemen an Montagearbeitsplätzen”. In: *Frühjahrskongress 2019 Arbeit interdisziplinär analysieren – bewerten – gestalten*. Gesellschaft für Arbeitswissenschaft e. V., 2019.

- [7] T. Vogel und F. Kerber. “Semantische Modelle als Grundlage für die Implementierung einer Anwendung im Bereich der kooperativen Robotik”. In: *14. Konferenz der Angewandten Automatisierungstechnik in Lehre und Entwicklung 2017*. VDE Verlag, 2017.
- [8] A. Zott und F. Kerber. “Modellbasierte Programmierung für Speicher-programmierbare Steuerungen (SPS)”. In: *14. Konferenz der „Angewandten Automatisierungstechnik in Lehre und Entwicklung“ 2017*. VDE Verlag, 2017.
- [9] F. Kerber und G. Haendel. “A UML-based approach to manage product variability in automated production lines”. In: *21st International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation*. IEEE, 2016, S. 1–5.
- [10] F. Kerber und A. van der Schaft. “Decentralized control by assume-guarantee reasoning”. In: *Proceedings of the 2nd Conference on Advances in Control and Optimization of Dynamical Systems*. IEEE, 2012.
- [11] F. Kerber und A. van der Schaft. “Compositional properties of passivity”. In: *Proceedings of the 50th Conference on Decision and Control and European Control Conference*. IEEE, 2011, S. 4628–4633.
- [12] F. Kerber und A. van der Schaft. “Decentralized control using compositional analysis techniques”. In: *Proceedings of the 50th Conference on Decision and Control and European Control Conference*. IEEE, 2011, S. 2699–2704.
- [13] F. Kerber und A. van der Schaft. “Compositional analysis for linear control systems”. In: *Proceedings of the 13th ACM International Conference on Hybrid Systems: Computation and Control*. IEEE, 2010, S. 21–30.
- [14] F. Kerber und A. van der Schaft. “Assume-guarantee reasoning for linear dynamical systems”. In: *European Control Conference*. IEEE, 2009, S. 5015–5020.
- [15] F. Kerber und A. van der Schaft. “Compositional and assume-guarantee reasoning for switching linear systems”. In: *Preprints of the Conference on Analysis and Design of Hybrid Systems*. IEEE, 2009, S. 328–333.
- [16] F. Kerber, A. van der Schaft und M. K. Camlibel. “Bisimulation for switching linear systems”. In: *27th Benelux Meeting*. 2008, S. 74.
- [17] F. Kerber u. a. “Dispersive wave analysis using the Chirplet transform”. In: *Review of Progress in Quantitative Nondestructive Evaluation*. ASME, 2007, S. 642–649.